

# - Sistemas Inteligentes I

Sesión 9. Máquinas Vectores Soporte José A. Montenegro Montes monte@lcc.uma.es

#### Resumen

·Práctica Máquinas de Vectores Soporte

## Práctica

Máquinas de Vectores Soporte



3

Diseñar 3 máquinas de vectores soporte (MVS) para cada uno de los datos administrados (Iris, Glass y Satimage) con la mejor clasificación posible.

Para ello se deberá utilizar la aplicación intsys.svm.SVM\_App.java y guardar cada uno de los 3 modelos.

| Iris        |     |
|-------------|-----|
| Clases      | 3   |
| Patrones    | 150 |
| Atributos 4 |     |

| Glass     |     |
|-----------|-----|
| Clases    | 6   |
| Patrones  | 214 |
| Atributos | 9   |

| Satimage     |      |  |
|--------------|------|--|
| Clases       | 6    |  |
| Patrones     | 4435 |  |
| Atributos 36 |      |  |

http://en.wikipedia.org/wiki/Iris\_flower\_data\_set
http://archive.ics.uci.edu/ml/datasets/Iris
http://archive.ics.uci.edu/ml/support/Glass+Identification
https://archive.ics.uci.edu/ml/datasets/Statlog+(Landsat+Satellite)



- a) Las definiciones de las "kernerl function" están en el método kernel\_function de la Clase Kernel en el archivo svm.java. En la definición de las funciones están los significados de sus parámetros.
- b) Seleccionar en cada problema (Iris, Glass o Satimage) la mejor configuración (kernel function y parámetros), es decir, aquellas que obtengan un valor más alto de la variable <u>accuracy</u>. Almacenar cada solución con la opción save del menú de la izquierda.
- c) Subir un zip con los tres archivos de la mejor configuración para cada problema: iris.svm, glass.svm, satimage.svm

#### kernel\_function

```
case svm_parameter.LINEAR:
    return dot(x[i],x[j]);

case svm_parameter.POLY:
    return powi(gamma*dot(x[i],x[j])+coef0,degree);

case svm_parameter.RBF:
    return Math.exp(-gamma*(x_square[i]+x_square[j]-2*dot(x[i],x[j])));

case svm_parameter.SIGMOID:
    return Math.tanh(gamma*dot(x[i],x[j])+coef0);
```

```
linear: u*v
```

polynomial: (gamma\*u\*v + coef0)^degree

radial basis function: exp(-gamma\*|u-v|^2)

sigmoid: tanh(gamma\*u'\*v + coef0)

sigmoid: tanh(gamma\*u'\*v + coef0)

radial basis function: exp(-gamma\*|u-v|^2)

5

